

Fourierreihen und Randwertprobleme

Vorlesung: Prof. Hieber Skript: F. Greil & F. Schäfer

18. Juli 2002

Dieses Kurzschrift basiert auf der Vorlesung *Fourierreihen und Randwertprobleme*, gehalten von Prof. Dr. M. Hieber (AG Angewandte Analysis) an der TU Darmstadt im Sommersemester 2002. Es wurde von Florian Greil <florian.greil@physik.tu-darmstadt.de> und Florian Schäfer <florian@netego.de> erstellt. Obwohl wir bemüht waren Fehler zu vermeiden, können wir natürlich keinerlei Garantie übernehmen. Sachdienliche Hinweise, die zur Ergreifung von flüchtigen Fehlern führen, werden aber auf Wunsch vertraulich behandelt.

Inhaltsverzeichnis

1 Die Laplace-Gleichung	1
1.1 Definition: harmonisch	1
1.2 Satz: Mittelwerteigenschaft für Laplace-Gleichung	1
1.3 Satz: Umkehrung zur Mittelwerteigenschaft	1
1.4 Satz: Maximumsprinzip	1
1.5 Korollar: Eindeutigkeit der Lösung	1
2 Distributionen	1
2.1 Definition: Konvergenz	1
2.2 Definition: Schwartz	1
2.3 Satz: Äquivalenz zur Distribution	1
2.4 Beispiele: Distributionen von Dirac und Cauchy	2
2.5 Beispiel: T_f Distribution	2
2.6 Satz: Fundamentallemma der Variationsrechnung	2
2.7 Definition: Konvergenz von Distributionen	2
2.8 Beispiel: Konvergenz	2
2.9 Multiplikation mit einer Funktion	2
2.10 Ableitung einer Distribution	2
2.11 Beispiel: Ableitung der Heavyside-Funktion	2
2.12 Der adjungierte Operator	2
2.13 Translation	2
2.14 Spiegelung	2
2.15 Faltung	3
2.16 Definition: Faltung einer Distribution	3
2.17 Ableitung von $T * \varphi$	3
2.18 Theorem: Lösung von $Au = f$	3
2.19 Definition: Fundamentallösung	3
3 Fundamentallösungen	3
3.1 Theorem: Fundamentallösung für Δ	3
3.2 Korollar: Laplace-Gleichung	3
3.3 Helmholtz-Gleichung	3

4	Fouriertransformation	3
4.1	Definition: Schnell fallende Funktionen	3
4.2	Definition: Fouriertransformation (FT)	3
4.3	Satz: Eigenschaften der FT	4
4.4	Beispiel: FT	4
4.5	Rechenregeln	4
4.6	Definition: Inverse Transformation	4
4.7	Theorem: FT ist Isomorphismus auf S	4
4.8	Lemma: Faltung und schnell fallende Funktionen	4
4.9	Theorem: Verbindung zw. FT und Faltung	4
4.10	Beispiel: Wärmeleitungsgleichung	4
4.11	Definition: temperierte Distribution	5
4.12	Definition: Standardoperationen	5
4.13	Definition: FT auf S'	5
4.14	Theorem: FT ist Isomorphismus auf S'	5
4.15	Beispiele	5
4.16	Fundamentallösung durch Fouriertransformation	5
4.17	Theorem von Plancherel	5
5	Fundamentallösungen durch Fouriertransformation	5
5.1	Die elliptische Gleichung	5
5.2	Wärmeleitungsgleichung	6
5.3	Schrödingergleichung	6
5.4	Die Wellengleichung	6
5.5	Beispiel: Laplace-Transformation	6
6	Randwertprobleme, Fundamentallsg.: klassische Theorie	6
6.1	Bemerkung zu Dirichlet- (DP) und Neumann-Problem (NP)	7
6.2	Teilweise homogenes (DP)	7
6.3	Satz von Green	7
6.4	Lemma: Green'sche Darstellungsformel	7
6.5	Korollar: Green für (DP)	7
6.6	Definition: Green'sche Funktion 1. und 2. Art	7
6.7	Satz: Stetige Fortsetzung	7
6.8	Bemerkung: Poisson-Kern und Integralformel	7
7	Das Dirichletsche Prinzip	8
7.1	Theorem: Dirichletsches Prinzip	8
7.2	Lemma: konvexes Dirichletintegral	8
7.3	Definition: Sobolevraum	8
7.4	Definition: H_0^1	8
7.5	Lemma: Eigenschaften von H_0^1	8
7.6	Theorem: Ungleichung von Poincaré	8
7.7	H^m Räume	9
7.8	Satz: Charakterisierung von Sobolevräumen	9
7.9	Theorem: Existenz einer eindeutigen Lösung des (DP)	9
7.10	Schritte zur Lösung des (DP)	9
8	Andere Lösungsmethoden	10
8.1	Separation der Variablen	10
8.2	Wärmeleitungsgleichung in einer Dimension	11
8.3	Wellengleichung in einer Dimension	11
8.4	Basis des Laplace Operators	12

1 Die Laplace-Gleichung

1.1 Definition: harmonisch

Eine C^2 -Funktion $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ mit $\Delta u = 0$ heißt *harmonisch*.

Notation: gemittelte Integrale mit ω_n als Volumen der Einheitskugel im \mathbb{R}^n

$$\begin{aligned} \int_{B(x,r)} f(y) dy &:= \frac{1}{\omega_n r^n} \int_{B(x,r)} f(y) dy \\ \int_{\partial B(x,r)} f(y) dS &:= \frac{1}{n\omega_n r^{n-1}} \int_{\partial B(x,r)} f(y) dS \end{aligned}$$

1.2 Satz: Mittelwerteigenschaft für Laplace-Gleichung

Sei $u \in C^2(\Omega)$ harmonisch. Daraus folgt:

$$u(x) = \int_{\partial B(x,r)} u dS = \int_{\partial B(x,r)} u dy \quad \forall B(x,r) \subset \Omega$$

1.3 Satz: Umkehrung zur Mittelwerteigenschaft

Sei $u \in C^2(\Omega)$ mit $u(x) = \int_{\partial B(x,r)} u dS \quad \forall B(x,r) \subset \Omega \Rightarrow u$ ist harmonisch.

1.4 Satz: Maximumsprinzip

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen, beschränkt und $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ sei harmonisch auf Ω . Dann folgt:

1. $\max_{\Omega} u = \max_{\partial \bar{\Omega}} u$
2. Falls Ω zusammenhängend und $x_0 \in \Omega$ mit $u(x_0) = \max_{\bar{\Omega}} u \Rightarrow u \equiv \text{const.}$

1.5 Korollar: Eindeutigkeit der Lösung

Sei Ω zusammenhängend, dann ex. höchstens eine Funktion $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$ mit $\Delta u = 0$ in Ω und $u = g$ auf $\partial \Omega$, $g : \partial \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ stetig.

2 Distributionen

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen. Setze $\mathcal{D}(\Omega) := C_c^\infty(\Omega)$ (d.h. beliebig oft stetig differenzierbar mit kompaktem Träger) als Raum der *Testfunktionen*.

2.1 Definition: Konvergenz

Sei $(\varphi_n) \subset \mathcal{D}(\Omega)$. Wir sagen $\varphi_n \rightarrow \varphi$ in $\mathcal{D}(\Omega) \Leftrightarrow$

1. $\exists K \subset \Omega$ kompakt mit $\text{supp } \varphi_n \subset K \quad \forall n \in \mathbb{N}$
2. $\lim_{n \rightarrow \infty} \|D^\alpha \varphi_n - D^\alpha \varphi\|_\infty = 0 \quad \forall \alpha$

2.2 Definition: Schwartz

Wir setzen $\mathcal{D}'(\Omega) := \{T : \mathcal{D}(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}, T \text{ linear und stetig}\}$. Die Elemente von $\mathcal{D}'(\Omega)$ heißen *Distributionen*. Hierbei bedeutet $T : \mathcal{D}(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ stetig: $\varphi_n \rightarrow \varphi$ in $\mathcal{D}(\Omega) \Rightarrow T(\varphi_n) \rightarrow T(\varphi)$ in \mathbb{C} .

2.3 Satz: Äquivalenz zur Distribution

Für $T : \mathcal{D}(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ linear sind äquivalent:

1. T ist Distribution
2. $\forall K \subset \Omega \text{ kp. } \exists c > 0 \exists N \in \mathbb{N}_0 : |T(\varphi)| \leq c \sum_{|\alpha| \leq N} \|D^\alpha \varphi\|_\infty$

Notation: $\langle T, \varphi \rangle := T(\varphi)$

2.4 Beispiele: Distributionen von Dirac und Cauchy

1. *Dirac-Distribution:* $\delta_a, a \in \Omega, \langle \delta_a, \varphi \rangle := \varphi(a), \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$, dann ist $\delta_a \in \mathcal{D}'(\Omega)$
2. *Cauchy-Hauptwert:* $\Omega = \mathbb{R}, f(x) = \frac{1}{x} \notin L^1(\mathbb{R}) \Rightarrow \int_{\mathbb{R}} \frac{\varphi(x)}{x} dx$ ex. nicht $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$. Wir def. $\langle \text{pv} \frac{1}{x}, \varphi \rangle := \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{|x| \geq \epsilon} \frac{\varphi(x)}{x} dx, \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$, pv heißt Cauchy Hauptwert.

2.5 Beispiel: T_f Distribution

Sei $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$. Dann def. $\langle T_f, \varphi \rangle := \int_{\Omega} f \varphi dx$ eine Distribution T_f auf $\mathcal{D}'(\Omega)$.

2.6 Satz: Fundamentallema der Variationsrechnung

Sei $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$. Dann gilt $T_f = 0$ in $\mathcal{D}'(\Omega) \Leftrightarrow f = 0$ fast überall.

2.7 Definition: Konvergenz von Distributionen

Seien $T_n, T \in \mathcal{D}'(\Omega) \forall n \in \mathbb{N}$. Dann konv. $T_n \rightarrow T$ in $\mathcal{D}'(\Omega) : \Leftrightarrow \langle T_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$.

2.8 Beispiel: Konvergenz

Sei $f \in L^1(\mathbb{R}), \|f\|_{\infty} = 1, f \geq 0$. Setze $f_{\epsilon}(x) = \frac{1}{\epsilon^n} f\left(\frac{\cdot}{\epsilon}\right), \epsilon > 0$. Dann: $T_{f_{\epsilon}} \rightarrow \delta_0$.

Beispiel: *Gauß-Kern:* $k(x) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} e^{-\frac{|x|^2}{2}}$

2.9 Multiplikation mit einer Funktion

Sei $a \in C^{\infty}(\Omega), T \in \mathcal{D}'(\Omega)$. Setze $\langle aT, \varphi \rangle := \langle T, a\varphi \rangle, \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$.

Beispiel: $a\delta = a(0)\delta$, denn $\langle a\delta, \varphi \rangle = \langle \delta, a\varphi \rangle = a(0)\varphi(0) = a(0)\langle \delta, \varphi \rangle$

2.10 Ableitung einer Distribution

$D^{\alpha}T$ wird definiert via $\langle D^{\alpha}T, \varphi \rangle := (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^{\alpha}\varphi \rangle, \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$.

2.11 Beispiel: Ableitung der Heavyside-Funktion

Die *Heavyside-Funktion* $H(x) := \begin{cases} 1, & x > 0 \\ 0, & x \leq 0 \end{cases}$. Dann ist $H \in \mathcal{D}'(\Omega)$ und $\langle H', \varphi \rangle = -\langle H, \varphi' \rangle = -\int_0^{\infty} \varphi'(x) dx = \varphi(0) = \langle \delta, \varphi \rangle$, also $H' = \delta$.

2.12 Der adjungierte Operator

Sei $A = \sum_{|\alpha| \leq m} a_{\alpha} D^{\alpha}$ ein Differentialoperator mit konst. $a_{\alpha} \in \mathbb{C}$. Sei $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$.

$$\langle AT, \varphi \rangle = \left\langle \sum_{|\alpha| \leq m} a_{\alpha} D^{\alpha} T, \varphi \right\rangle \stackrel{2.10}{=} \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_{\alpha} \langle T, D^{\alpha} \varphi \rangle = \langle T, \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_{\alpha} D^{\alpha} \varphi \rangle =: \langle T, A^* \varphi \rangle$$

mit $A^* = \sum_{|\alpha| \leq m} (-1)^{|\alpha|} a_{\alpha} D^{\alpha}$ als *Adjungierte zu A*, also $\langle AT, \varphi \rangle = \langle T, A^* \varphi \rangle$.

2.13 Translation

Für $a \in \mathbb{R}^n, T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ setze $\tau_a \varphi(x) := \varphi(x - a)$. Translation von T def. via $\langle \tau_a T, \varphi \rangle = \langle T, \tau_a \varphi \rangle$

2.14 Spiegelung

Für $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ setze $\tilde{\varphi}(x) = \varphi(-x)$. $\langle \tilde{T}, \varphi \rangle := \langle T, \tilde{\varphi} \rangle, \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$

2.15 Faltung

Sei $g \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$, $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R}^n)$. Setze $h(y) := f(y)g(x-y)$, $x \in \mathbb{R}^n$

$$(f * g)(x) := \int_{\mathbb{R}^n} g(x-y)f(y) \, dy = \langle T_f, \tilde{\tau}_x g \rangle$$

2.16 Definition: Faltung einer Distribution

Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$, $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$. Wir setzen $(T * \varphi)(x) := \langle T, \tilde{\tau}_x \varphi \rangle$ mit $x \in \mathbb{R}^n$.

Beispiel: $(\delta * \varphi)(x) = \langle \delta, \tilde{\tau}_x \varphi \rangle = (\tilde{\tau}_x \varphi)(0) = \varphi(x)$, d.h. δ ist Identität bzgl. Faltung.

2.17 Ableitung von $T * \varphi$

Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$, $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n) \implies T * \varphi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ insbesondere $\partial_j(T * \varphi) = T * (\partial_j \varphi) = (\partial_j T) * \varphi$

2.18 Theorem: Lösung von $Au = f$

Sei $A = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha D^\alpha$ ein Differentialoperator mit konst. Koeffizienten $a_\alpha \in \mathbb{C}$. Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ mit $AT = \delta$. Dann ist für $f \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ die Funktion $u := T * f$ eine Lösung von $Au = f$ (im Sinne von Distributionen).

2.19 Definition: Fundamentallösung

Sei $A = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha D^\alpha$ ein Differentialoperator mit konst. Koeffizienten $a_\alpha \in \mathbb{C}$. Sei $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^n)$ mit $AT = \delta$. Dann heißt T *Fundamentallösung von A in \mathbb{R}^n* .

3 Fundamentallösungen

3.1 Theorem: Fundamentallösung für Δ

Für $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ mit dem Oberflächenmaß ω_n der $(n-1)$ -dim. Einheitssphäre S^{n-1} setze

$$\Phi(x) := \begin{cases} \frac{1}{2-n} \cdot \frac{1}{\omega_n} |x|^{2-n} & \text{für } n \geq 3 \\ \frac{1}{2\pi} \ln |x| & \text{für } n = 2 \\ \frac{1}{2} |x| & \text{für } n = 1 \end{cases}$$

Dann ist $\Phi \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R}^n)$ und $\Delta \Phi = \delta$

3.2 Korollar: Laplace-Gleichung

Sei $f \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$. Dann ist $u := \Phi * f$ eine Lsg. der Gleichung $\Delta u = f$ (im Sinne von Distributionen).

3.3 Helmholtz-Gleichung

Für $k \in \mathbb{R}$ setze $V(x) := -\frac{1}{4\pi} \frac{\cos(k|x|)}{|x|}$ mit $x \in \mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$. Dann gilt: $(\Delta + k^2)V = \delta$.

4 Fouriertransformation

4.1 Definition: Schnell fallende Funktionen

Der Raum $S(\mathbb{R}^n)$ der *schnell fallenden Funktionen* ist definiert durch

$$S(\mathbb{R}^n) := \{f \in C^\infty(\mathbb{R}^n), \|f\|_{\alpha,\beta} := \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\beta D^\alpha f(x)| < \infty \forall \alpha, \beta\}$$

4.2 Definition: Fouriertransformation (FT)

Sei $u \in S$. Die *Fouriertransformierte* \hat{u} von u ist definiert als

$$\hat{u}(\xi) := \mathcal{F}u(\xi) := \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\langle x, \xi \rangle} u(x) \, dx \quad \xi \in \mathbb{R}^n$$

4.3 Satz: Eigenschaften der FT

1. Die Fouriertransformation ist eine lineare, stetige Abbildung von S nach S .
2. $(D^\alpha u)^\wedge(\xi) = (i\xi)^{|\alpha|} \hat{u}(\xi)$
3. $((-ix)^{|\alpha|} u)^\wedge(\xi) = D^\alpha \hat{u}(\xi)$

Zusatz: (f_j) konvergiert gegen f in S $\Leftrightarrow \|f_n - f\|_m := \sup_{|\alpha| \leq m} \|f_n - f\|_{\alpha, \beta} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$

4.4 Beispiel: FT

Sei $f(x) = \exp\left(-\frac{|x|^2}{2}\right) \Rightarrow \hat{f}(\xi) = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \exp\left(-\frac{|\xi|^2}{2}\right)$. M.a.W. $(2\pi)^{\frac{n}{2}}$ ist Eigenwert zum Eigenvektor f der Fouriertransformation.

4.5 Rechenregeln

Sei $f, g \in S$, sowie $(\tau_y f)(x) := f(x - y)$ (Translation), $(m_y f)(x) := e^{i\langle x, y \rangle} f(x)$ (Multiplikation), $d_a f(x) := f(ax)$ (Dilatation), dann gilt:

1. $(\tau_y f)^\wedge(\xi) = m_{-y} \hat{f}(\xi)$
2. $(m_y f)^\wedge(\xi) = (\tau_y \hat{f})(\xi)$
3. $(d_a f)^\wedge(\xi) = |a|^{-n} (d_{\frac{1}{a}} \hat{f})(\xi)$
4. $\int \hat{f}(x) g(x) dx = \int f(x) \hat{g}(x) dx$

4.6 Definition: Inverse Transformation

Die *inverse Transformation* ist für $u \in S(\mathbb{R}^n)$ definiert via:

$$\check{u}(x) := (\mathcal{F}^{-1}u)(x) := (2\pi)^{-n} \int e^{i\langle x, \xi \rangle} u(\xi) d\xi \quad x \in \mathbb{R}^n$$

4.7 Theorem: FT ist Isomorphismus auf S

Die Fouriertransformation ist ein Isomorphismus auf $S(\mathbb{R}^n)$, d.h. $(\check{u})^\wedge = u$, $u \in S(\mathbb{R}^n)$.

4.8 Lemma: Faltung und schnell fallende Funktionen

Sei $f, g \in S$. Dann gilt: $f * g \in S$

4.9 Theorem: Verbindung zw. FT und Faltung

Seien $f, g \in S(\mathbb{R}^n)$. Dann gilt:

1. $(f * g)^\wedge = \hat{f} \hat{g}$
2. $(fg)^\wedge = (2\pi)^{-n} (\hat{f} * \hat{g})$
3. $\int fg dx = (2\pi)^{-n} \int \hat{f} \hat{g} dx$ (Parseval'sche Gleichung)

4.10 Beispiel: Wärmeleitungsgleichung

Gesucht ist die Lösung folgender PDE (partial differential equation):

$$\frac{\partial u}{\partial t}(t, x) = \Delta u(t, x), \quad u(0, x) = u_0(x), \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^n$$

Wende FT bzgl. x an: $\hat{u}_t(\xi) = -|\xi|^2 \hat{u}(\xi)$, $\hat{u}(0, \xi) = \hat{u}_0(\xi)$, dies ist eine ODE (ordinary differential equation) mit der Lösung: $\hat{u}(\xi) = \hat{u}_0(\xi) e^{-t|\xi|^2} \Rightarrow u = (\hat{u})^\wedge = \mathcal{F}^{-1}(e^{-t|\xi|^2}) * u_0$. $\mathcal{F}^{-1}(e^{-t|\xi|^2}) = (4\pi t)^{-\frac{n}{2}} e^{-\frac{|x|^2}{4t}} =: k_t$, also ist die Lösung der WLG gegeben durch: $u = k_t * u_0$.

4.11 Definition: temperierte Distribution

Eine *temperierte Distribution* ist eine stetige Linearform auf S :

$$S'(\mathbb{R}^n) := \{T : S \rightarrow \mathbb{C}, T \text{ temperierte Distribution}\}$$

4.12 Definition: Standardoperationen

Sei $T \in S'(\mathbb{R}^n)$, p Polynom, $\varphi \in S(\mathbb{R}^n)$. Wir definieren:

$$\langle D^\alpha T, \varphi \rangle := (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^\alpha \varphi \rangle, \quad \langle pT, \varphi \rangle := \langle T, p\varphi \rangle$$

Dann gilt: $D^\alpha T, pT \in S'(\mathbb{R}^n)$.

4.13 Definition: FT auf S'

Für $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ ist \hat{T} oder $\mathcal{F}T$ definiert via $\langle \hat{T}, \varphi \rangle := \langle T, \hat{\varphi} \rangle$, $\varphi \in S$.

4.14 Theorem: FT ist Isomorphismus auf S'

Die FT ist ein Isomorphismus auf $S'(\mathbb{R}^n)$. Die inverse FT ist: $\langle \mathcal{F}^{-1}T, \varphi \rangle = \langle T, \mathcal{F}^{-1}\varphi \rangle$.

4.15 Beispiele

Sei $\varphi \in S$.

1. $\langle \hat{\delta}, \varphi \rangle \stackrel{\text{Def.}}{=} \langle \delta, \hat{\varphi} \rangle = \hat{\varphi}(0) \stackrel{\text{Def.}}{=} \int_{\mathbb{R}^n} 1 \cdot \varphi(x) dx = \langle 1, \varphi \rangle \Rightarrow \hat{\delta} = 1$
2. $\hat{1} \stackrel{\text{Th.}}{=} \hat{\delta} = (2\pi)^n \delta$
3. $p(x) = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha x^\alpha \Rightarrow \hat{p} = \sum a_\alpha (x^\alpha \hat{1})^\wedge = \sum a_\alpha i^{|\alpha|} D^\alpha \hat{1} = \sum a_\alpha (2\pi)^n i^{|\alpha|} D^\alpha \delta$

4.16 Fundamentallösung durch Fouriertransformation

Sei $A = \sum_{|\alpha| \leq m} a_\alpha D^\alpha$ ein Differentialoperator mit $a_\alpha \in \mathbb{C}$ (insbes. $\Delta, \partial_t - \Delta, \partial_{tt} - \Delta, i\partial_t - \Delta$).

- **Ziel** Finde Fundamentallösung für A , d.h. finde T mit $AT = \delta$
- **Strategie** $(AT)^\wedge \stackrel{4.15c}{=} p(i\xi) = \hat{T}$ und $\hat{\delta} \stackrel{4.15a}{=} 1$ also $p(i\xi)\hat{T} = 1$.
- **Ansatz** $\hat{T} = \frac{1}{p}$, falls dies lösbar ist, so ist T Fundamentallösung von A .

4.17 Theorem von Plancherel

Sei $f \in L^2(\mathbb{R}^n)$. Dann $\hat{f} \in L^2(\mathbb{R}^n)$ und Skalarprodukt: $(\hat{f}|\hat{g}) = (2\pi)^n (f|g)$ mit $f, g \in L^2$.
Ferner ist \mathcal{F} Isomorphismus auf $L^2(\mathbb{R}^n)$.

5 Fundamentallösungen durch Fouriertransformation

5.1 Die elliptische Gleichung

Gesucht ist die Lösung zu $-\Delta u + u = f$ im \mathbb{R}^n . Sei dazu $f \in L^2(\mathbb{R}^n)$. FT: $(|\xi|^2 + 1)\hat{u}(\xi) = \hat{f}(\xi)$, $\xi \in \mathbb{R}^n \Rightarrow \hat{u}(\xi) = \frac{\hat{f}(\xi)}{1+|\xi|^2}$, also $u(x) = \check{u}(x) = \mathcal{F}^{-1} \left(\frac{1}{1+|\xi|^2} \hat{f}(\xi) \right) (x) = \left(\mathcal{F}^{-1} \left(\frac{1}{1+|\xi|^2} \right) * f \right) (x)$. Mit $\mathcal{F}^{-1} \left(\frac{1}{1+|\xi|^2} \right) (x) = \frac{(2\pi)^{-n}}{(4\pi)^{n/2}} \int_0^\infty e^{-t} \frac{e^{-|x|^2/(4t)}}{t^{n/2}} dt =: B(x)$ folgt als Lösung:

$$u(x) = (B * f)(x) = c_n \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} e^{-t} \frac{e^{-|x-y|^2/(4t)}}{t^{n/2}} f(y) dy dt$$

5.2 Wärmeleitungsgleichung

Die FT der WLГ $u_t - \Delta u = 0, x \in \mathbb{R}^n, t > 0, u(0) = u_0(x), x \in \mathbb{R}^n$ bzgl. x liefert: $\hat{u}_t(\xi) + |\xi|^2 \hat{u}(\xi) = 0, \hat{u}(0) = \hat{u}_0(\xi)$ (ODE) $\Rightarrow \hat{u}(\xi) = e^{-t|\xi|^2} \hat{u}_0(\xi)$. Also ist $u = k_t * u_0$ Lsg. der WLГ mit $k_t(x) = (4\pi t)^{-\frac{n}{2}} e^{-|x|^2/(4t)}$. Explizit:

$$u(x, t) = \frac{1}{(4\pi t)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-\frac{|x-y|^2}{4t}} u_0(y) dy, x \in \mathbb{R}^n, t > 0$$

5.3 Schrödingergleichung

Es gilt: $u_t - i\Delta u = 0, x \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R}, u(0) = u_0(x)$. Die FT bzgl. x : $\hat{u}_t(\xi) + i|\xi|^2 \hat{u}(\xi) = 0, \hat{u}(0) = \hat{u}_0(\xi)$ (ODE) $\Rightarrow \hat{u}(\xi) = e^{it|\xi|^2} \hat{u}_0(\xi)$ ist Lsg. der ODE. Daher ergibt sich Formal aus der WLГ:

$$u(x, t) = \frac{1}{(4\pi it)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-\frac{i|x-y|^2}{4t}} u_0(y) dy, x \in \mathbb{R}^n, t > 0$$

Exkurs über die Heisenberg'sche Unschärferelation f und \hat{f} können nicht gleichzeitig außerhalb endlicher Intervalle verschwinden, falls nicht $f \equiv 0$ gilt.

Mit der Standardabweichung $\Delta_a f := \frac{\int (x-a)^2 |f(x)|^2 dx}{\int |f(x)|^2 dx}$ gilt: $\Delta_a f \cdot \Delta_\alpha \hat{f} \geq \frac{1}{4}, a, \alpha \in \mathbb{R}$.

5.4 Die Wellengleichung

$u_{tt} - \Delta u = 0, x \in \mathbb{R}^n, t > 0; u(0, x) = u_0(x), x \in \mathbb{R}^n; u_t(0, x) = u_1(x), x \in \mathbb{R}^n$.

FT bzgl. x liefert: $\hat{u}_{tt} + |\xi|^2 \hat{u} = 0, t > 0; \hat{u}(0, \xi) = \hat{u}_0(\xi), \hat{u}_t(0, \xi) = \hat{u}_1(\xi)$.

Löse für $n > 1$ mit Hilfe der Laplace-Transformation (vgl. Bsp. 5.5):

$$\mathcal{L}f(\lambda) := \int_0^\infty e^{-\lambda t} u(t) dt$$

Es ergibt sich unter der vereinfachenden Annahme $u_1 \equiv 0$, d.h.

$$\begin{cases} u_{tt} - \Delta v = 0 \\ u(0) = g \\ u_t(0) = 0 \end{cases}$$

somit für die Fundamentallösung in ungeraden Dimensionen > 1 die Darstellung (mit $\gamma_n := (n-2)(n-4) \dots 5 \cdot 3 \cdot 1$):

$$u(x, t) = \frac{1}{\gamma^n} \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{1}{t} \frac{\partial}{\partial t} \right)^{\frac{n-1}{2}} t^{n-2} \int_{\partial B(x,t)} g(s) ds \quad x \in \mathbb{R}^n, t > 0$$

5.5 Beispiel: Laplace-Transformation

Wende Laplace-Transformation an auf Wärmeleitungsgleichung

$$\begin{cases} v_t - \Delta v = 0 \\ v(x, 0) = v_0(x) \end{cases}$$

Dann gilt $\Delta \mathcal{L}v(x, \lambda) = \int_0^\infty e^{-\lambda t} \Delta v(x, t) dt \stackrel{\text{WLГ}}{=} \int_0^\infty e^{-\lambda t} v_t(x, t) dt = e^{-\lambda t} v|_0^\infty + \int_0^\infty \lambda e^{-\lambda t} v(x, t) dt = v(0) + \lambda \mathcal{L}v(x, \lambda)$. Für $u := \mathcal{L}(v)$ gilt: $-\Delta u + \lambda u = f$.

6 Randwertprobleme, Fundamentallsg.: klassische Theorie

Im Folgenden sei $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ offen, beschränkt und $\partial\Omega$ glatt. Für $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}, g : \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ betrachte:

- **Dirichlet-Problem (DP):** Finde $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ mit $\Delta u = f$ in $\Omega, u = g$ auf $\partial\Omega$
- **Neumann-Problem (NP):** Finde $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ mit $\Delta u = f$ in $\Omega, \partial_\nu u = g$ auf $\partial\Omega$

6.1 Bemerkung zu Dirichlet- (DP) und Neumann-Problem (NP)

1. Maximumsprinzip \Rightarrow Lösung von (DP) ist eindeutig
2. keine Eindeutigkeit bei (NP), da mit u auch $u + c, c \in \mathbb{R}$ Lösung ist

6.2 Teilweise homogenes (DP)

Betrachte

$$1) \begin{cases} \Delta u = f & \text{in } \Omega \\ u|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases} \quad 2) \begin{cases} \Delta u = 0 & \text{in } \Omega \\ u|_{\partial\Omega} = g \end{cases}$$

Dann sind 1) und 2) im „Wesentlichen“ äquivalent, d.h. ist 1) lösbar, dann sei \tilde{g} Fortsetzung auf Ω mit $\tilde{g} \in C^2(\Omega)$. Dann besagt 1): $\exists v : \Delta v = \Delta \tilde{g}$ in Ω und $v|_{\partial\Omega} = 0$. Setze $w = \tilde{g} - v \Rightarrow w$ löst 2). Ist umgekehrt 2) lösbar, dann setze $w = u + E * f$ (E Fundamentallsg.), wobei u Lösung von $\Delta u = 0$ in Ω und $u|_{\partial\Omega} = -E * f|_{\partial\Omega}$ ist $\Rightarrow w$ löst 1).

6.3 Satz von Green

Seien $u, v \in C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega}), u, v : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$. Dann gelten:

1. $\int_{\partial\Omega} v \partial_\nu u \, d\sigma = \int_\Omega v \Delta u \, dx + \int_\Omega \nabla v \nabla u \, dx$
2. $\int_{\partial\Omega} (v \partial_\nu u - u \partial_\nu v) \, d\sigma = \int_\Omega (v \Delta u - u \Delta v) \, dx$

Sei E Fundamentallsg. von $\Delta E = \delta$. Setze $\tilde{f}(x)$ als triviale Fortsetzung von $f(x) \Rightarrow E * \tilde{f}$ ist Lsg. von $\Delta u = f$ in $\mathbb{R}^n \Rightarrow$ Für $y \in \Omega$ ist $y \mapsto u(y) = E * \tilde{f} = \int_\Omega E(y-x) f(x) \, dx$.

Problem: u erfüllt i.A. nicht die Randbedingungen.

Idee: Versuche durch Add. einer Fkt. $v : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}, v$ harmonisch in Ω , die Randbed. zu erfüllen, d.h. def. $x \mapsto G(x) := E(y-x) + v(x), x \in \mathbb{R}^n, G$ ist Fundamentallösung im Punkt $y \in \Omega$.

6.4 Lemma: Green'sche Darstellungsformel

Seien $u, v \in C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$ mit $\Delta v = 0$ in Ω . Ferner sei $G(x) := E(y-x) + v(x), x \in \overline{\Omega}, y \in \Omega \Rightarrow u(y) = \int_\Omega G \Delta u \, dx + \int_{\partial\Omega} (u \partial_\nu G - G \partial_\nu u) \, d\sigma(x)$

6.5 Korollar: Green für (DP)

Ist $u \in C^2(\Omega) \cap C^1(\overline{\Omega})$ Lösung von (DP), dann gilt $u(y) = \int_\Omega G f \, dx + \int_{\partial\Omega} (g \partial_\nu G - G \partial_\nu u) \, d\sigma$

Bemerkung Falls $G|_{\partial\Omega} = 0$, dann hat man u durch f und g ausgedrückt.

6.6 Definition: Green'sche Funktion 1. und 2. Art

Eine Funktion $G : \overline{\Omega} \times \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$ heißt *Green'sche Funktion* für Ω falls

1. G stetig auf $\overline{\Omega} \times \overline{\Omega}$
2. $\forall y \in \Omega$ ist die Funktion $y \mapsto G(x, y) - E(y-x), x \in \Omega$ harmonisch
3. $G = 0$ auf $\partial\Omega$ (1. Art) oder $\partial_\nu G = \frac{1}{\mu(\partial\Omega)}$ auf $\partial\Omega$ (2. Art)

Bemerkung Definition 1. Art macht auch Sinn für $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ offen.

6.7 Satz: Stetige Fortsetzung

Sei $g \in C(\partial\Omega)$ und $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ definiert als $u(y) = \int_{\partial\Omega} g(x) \partial_{\nu_x} G(y, x) \, d\sigma(x) \Rightarrow u$ besitzt stetige Fortsetzung auf $\overline{\Omega}$ mit $u|_{\partial\Omega} = g$

6.8 Bemerkung: Poisson-Kern und Integralformel

Die Funktion $(y, x) \mapsto \partial_{\nu_x} G(y, x) \quad (y, x) \in \overline{\Omega} \times \partial\Omega$ heißt *Poisson-Kern* für Ω und $u(y) = \int_{\partial\Omega} g(x) \partial_{\nu_x} G(y, x) \, d\sigma(x)$ heißt *Poisson-Integralformel* für das (DP).

7 Das Dirichletsche Prinzip

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ Gebiet, $\Delta u = 0$ in Ω , $u = g$ auf $\partial\Omega$.

7.1 Theorem: Dirichletsches Prinzip

Mit der *Energiefunktion* $E(w)$ gilt:

$$E(w) := \frac{1}{2} \int |\nabla w|^2 dx, \quad w \in A := \{w \in C^2(\overline{\Omega}), w = g \text{ auf } \partial\Omega\}$$

1. u erfülle $E(u) = \min_{w \in A} E(w) \Rightarrow u$ löst (DP)
2. Sei $u \in C^2(\overline{\Omega})$ Lösung des (DP) $\Rightarrow E(u) = \min_{w \in A} E(w)$

7.2 Lemma: konvexes Dirichletintegral

Das Dirichletintegral ist konvex, d.h. $|E(u)| = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2$ erfüllt

$$E(tu + (1-t)v) \leq tE(u) + (1-t)E(v) \quad 0 \leq t \leq 1, \quad u, v \in A$$

7.3 Definition: Sobolevraum

Für $I = (a, b)$ definieren wir den *Sobolevraum* $H^1(I)$ durch

$$H^1(I) = \{u \in L^2(I) : \exists g \in L^2(I) \text{ mit } \int_a^b u\phi' = - \int_a^b g\phi \quad \forall \phi \in C_c^\infty(I)\}$$

und nennen $Du := g$ die *schwache Ableitung* von u .

Bemerkung

- g ist eindeutig bestimmt.
- Definiere ein Skalarprodukt als

$$(u|v)_{H^1(I)} := (u|v)_{L^2(I)} + (u'|v')_{L^2(I)}$$

- H^1 ist ein Hilbertraum, wenn man folgende Norm definiert:

$$\|u\|_{H^1(I)} := \left(\|u\|_{L^2(I)}^2 + \|u'\|_{L^2(I)}^2 \right)^{1/2}$$

7.4 Definition: H_0^1

Für $-\infty < a < b < \infty$ setze $H_0^1 := \overline{C_c^\infty}^{H^1}$

7.5 Lemma: Eigenschaften von H_0^1

$u \in H_0^1(a, b) \Leftrightarrow u(a) = u(b) = 0$.

7.6 Theorem: Ungleichung von Poincaré

Wenn die Gradientenfolge konvergiert, konvergiert die Folge selbst. Formel:

$$-\infty < a < b < \infty \Rightarrow \exists c \in \mathbb{R} : \|u\|_{L^2(I)} \leq c \|u'\|_{L^2(I)} \quad \forall u \in H_0^1(a, b)$$

7.7 H^m Räume

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen.

$$H^1(\Omega) := \left\{ u \in L^2(\Omega) : \exists g_1, \dots, g_n \in L^2(\Omega) : \int_{\Omega} u \frac{\partial \phi}{\partial x_i} = - \int_{\Omega} g_i \phi, \phi \in C_c^\infty(\Omega), i = 1, \dots, n \right\}$$

Dann heißt g_i *schwache Ableitung* von u in Richtung x_i . Definiere ferner für $m \geq 2$:

$$H^m(\Omega) := \left\{ u \in H^{m-1}(\Omega) : \frac{\partial u}{\partial x_i} \in H^{m-1}(\Omega), i = 1, \dots, n \right\}$$

Dann gilt:

$$u \in H^m(\Omega) \Leftrightarrow u \in L^2(\Omega) \text{ und } \forall \alpha \text{ mit } |\alpha| \leq m \text{ ex. } g_\alpha \in L^2 : \int_{\Omega} u D^\alpha \phi = (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} g_\alpha \phi$$

Des weiteren gilt: $f \in H^m(\Omega) \Rightarrow u \in H^{m+2}(\Omega)$ und $\|u\|_{H^{m+2}} \leq c \|f\|_{H^m}$.

Dabei gilt: $H^m(\Omega)$ ist ein Hilbertraum, wenn man es mit folgender Norm versieht:

$$\|u\|_{H^m} := \sqrt{\sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_2^2}$$

7.8 Satz: Charakterisierung von Sobolevräumen

Sei $m \in \mathbb{N} \cup \{0\}$. Dann:

1. $u \in H^m(\mathbb{R}^n) \Leftrightarrow \xi \mapsto (1 + |\xi|^2)^{\frac{m}{2}} \hat{u}(\xi) \in L^2(\mathbb{R}^n)$
2. Äquivalent sind die Normen $\|u\|_{H^m}$ und $\left(\int_{\mathbb{R}^n} |\hat{f}(\xi)|^2 (1 + |\xi|^2)^m d\xi \right)^{\frac{1}{2}}$
3. **Lemma von Sobolev:** $H^s(\Omega) \subset C^k(\bar{\Omega})$ falls $s > k + \frac{n}{2}$

7.9 Theorem: Existenz einer eindeutigen Lösung des (DP)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ beschränktes Gebiet mit $\partial\Omega$ glatt, dann besitzt das Problem

$$\begin{cases} \Delta u = f & \text{in } \Omega \\ u = 0 & \text{auf } \partial\Omega \end{cases}$$

genau eine Lösung $u \in C^2(\bar{\Omega})$, falls $f \in H^m(\Omega)$ und $m > \frac{n}{2}$

7.10 Schritte zur Lösung des (DP)

Das (DP): $\Delta u = -f$ in Ω , $u = 0$ auf $\partial\Omega$ wird durch folgende Schritte gelöst:

1. Schwache Formulierung des Problems:

$$\int_{\Omega} -\Delta u \cdot v = \int_{\Omega} f \cdot v, v \in H_0^1(\Omega) \Rightarrow \int_{\Omega} \nabla u \nabla v = \int_{\Omega} f v, v \in H_0^1(\Omega) \quad (\star)$$

Eine *schwache Lösung* des (DP) ist eine Funktion $u \in H_0^1$, welche (\star) erfüllt.

2. Finde via Dirichletschem Prinzip eine eindeutige, schwache Lösung.
3. Regularitätsgewinn der schwachen Lösung via *Lemma von Sobolev*
4. Rückkehr zur klassischen Lösung

8 Andere Lösungsmethoden

8.1 Separation der Variablen

Zur Vermittlung der Technik ein konkretes Beispiel: Betrachte die *Wärmeleitungsgleichung* in beschränkten, offenen Gebiet $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, d.h.

$$(8.1) \begin{cases} u_t - \Delta u = 0 & \text{in } \Omega \times (0, \infty) \\ u|_{\partial\Omega} = 0 & \text{in } (0, \infty) \\ u|_{t=0} = g & \text{in } \Omega \end{cases}$$

Ansatz: $u(x, t) = v(t)w(x)$, $x \in \Omega, t > 0$. Dann gilt:

$$\begin{aligned} u_t(x, t) &= v_t(t)w(x) \\ \Delta u(x, t) &= v(t)\Delta w(x) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow 0 = u_t(x, t) - \Delta u(x, t) = v_t(t)w(x) - v(t)\Delta w(x) \Leftrightarrow \frac{v_t}{v} = \frac{\Delta w}{w}, x \in \Omega, t > 0$$

$$\Rightarrow \exists \mu \in \mathbb{R} : \frac{v_t}{v} = \mu = \frac{\Delta w}{w}$$

Also ist mit den gegebenen Anfangs- und Randbedingungen zu lösen:

1. $v_t(t) = \mu v(t), t \geq 0$
2. $\Delta w(x) = \mu w(x), x \in \Omega$

zu 1.: $v(t) = c e^{\mu t}, t \geq 0$

zu 2.: Wir sagen: λ ist Eigenwert (EW) von $-\Delta$ auf Ω mit Dirichlet-Randbedingungen (DRB), falls $w \neq 0$ existiert mit:

$$\text{Eigenwertproblem (EWP)} \begin{cases} -\Delta w = \lambda w & \text{in } \Omega \\ w|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

w heißt Eigenfunktion (EF) von $-\Delta$ zum EW λ .

Zurück zu Problem (8.1): Falls λ EW mit zugehörigen EF w , setze

$$\mu = -\lambda \text{ und } u(t, x) = c e^{-\lambda t} w(x)$$

Dann gilt: $u_t(x, t) = -\lambda c e^{-\lambda t} w(x)$, $-\Delta u(x, t) = \lambda c e^{-\lambda t} w(x)$, also:

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = 0 & \text{in } \Omega \times (0, \infty) \\ u|_{\partial\Omega} = 0 & \text{in } (0, \infty) \\ u|_{t=0} = cw & \text{auf } \Omega \end{cases}$$

somit löst u (8.1), falls $g = cw$.

Allgemeiner: Sind $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ EW mit EF $w_1, \dots, w_m \Rightarrow u(x, t) = \sum_{j=1}^m c_j e^{-\lambda_j t} w_j(x)$ ist Lösung von (8.1) zum Anfangswert $g = \sum_{j=1}^m c_j w_j$.

Der Raum, in dem g liegt (z.B. $C(\Omega)$) ist i.A. unendlich dimensional, deshalb ...

Noch allgemeiner: Sei (λ_j) Folge von EW mit der zugehörigen Folge von EF (w_j) . Falls $g = \sum_{k=1}^{\infty} c_k w_k$, dann ist $u(x, t) = \sum_{k=1}^{\infty} c_k e^{-\lambda_k t} w_k(x)$ ein Kandidat für die Lösung von (8.1). Bleibt nur noch die Frage, welche g sich wie oben darstellen lassen.

8.2 Wärmeleitungsgleichung in einer Dimension

Betrachte (8.1) für Dimension $n = 1$ und $\Omega = (0, 2\pi)$. Dann EWP die Gestalt:

$$\begin{cases} -w'' = \lambda w & \text{in } (0, 2\pi) \\ w(0) = w(2\pi) = 0 \end{cases}$$

Als Ansatz wählt man $w(x) = A \sin(\sqrt{\lambda}x) + B \cos(\sqrt{\lambda}x)$, $\sqrt{\lambda}2\pi = 2\pi k$ mit $k \in \mathbb{Z}$.

Die Randbedingungen lauten

$$\begin{aligned} 0 &= w(0) = B \\ 0 &= w(2\pi) = A \sin(\sqrt{\lambda}2\pi) \Leftrightarrow \lambda_k = k^2, k \in \mathbb{N} \setminus \{0\} \end{aligned}$$

Also ist $w(x) = \sin(kx)$ Eigenfunktion (EF) zu EW λ_k von $-\Delta = -\frac{d^2}{dx^2}$ auf $(0, 2\pi)$ mit DRB. Gilt $w(x) = \sum_{k=1}^{\infty} c_k \sin(kx)$ (*), dann ist

$$u(x, t) = \sum_{k=1}^{\infty} c_k e^{-k^2 t} \sin(kx) \text{ mit } (x, t) \in (0, 2\pi) \times (0, \infty)$$

Kandidat für die Lösung von (8.1). Also lautet die Frage: Welche g haben die Darstellung (*)? Sind u, g stetig, dann ergibt sich mit der Vertauschbarkeit der Spurooperatoren folgende Kompatibilitätsbedingung aus (8.1):

$$g|_{\partial\Omega} = u(x, 0)|_{\partial\Omega} = (u(x, t)|_{t=0})|_{\partial\Omega} = (u(x, t)|_{\partial\Omega})|_{t=0} = 0$$

Gilt $g \in C((0, 2\pi))$ mit $g(0) = g(2\pi) = 0$, dann hat die Fourierreihe (FR) von g die Darstellung

$$g(x) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \sin(kx) \quad x \in (0, 2\pi)$$

Zusammenfassung Ist $g \in C((0, 2\pi))$ mit $g(0) = g(2\pi) = 0$ und $g(x) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k \sin(kx)$ mit $x \in (0, 2\pi)$ die FR von g (die für $g \in C((0, 2\pi))$ existiert), dann ist

$$u(x, t) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k e^{-k^2 t} \sin(kx)$$

die Lösung von

$$\begin{cases} u_t(x, t) - u''(x, t) = 0 & (x, t) \in (0, 2\pi) \times (0, \infty) \\ u(0, t) = u(2\pi, t) = 0 & t \in (0, \infty) \\ u(x, 0) = g(x) & x \in (0, 2\pi) \end{cases}$$

8.3 Wellengleichung in einer Dimension

$$(8.2) \begin{cases} u_{tt} - \Delta u = 0 & (x, t) \text{ in } \Omega \times (0, \infty) \\ u|_{\partial\Omega} = 0 & \text{in } (0, \infty) \\ u|_{t=0} = g & \text{in } \Omega \\ u_t|_{t=0} = h & \text{in } \Omega \end{cases}$$

Ansatz: $u(x, t) = v(t)w(x)$, $x \in \Omega, t > 0$. Dann gilt:

$$\Rightarrow \frac{v_{tt}}{v} = \frac{\Delta w}{w}, \quad x \in \Omega, t > 0 \Rightarrow \exists \mu \in \mathbb{R} : \frac{v_{tt}}{v} = \mu = \frac{\Delta w}{w}, \quad x \in \Omega, t > 0$$

Setze $\mu = -\lambda$, dann sind mit den Anfangs- und Randbedingungen zu lösen:

1. $v_{tt}(t) = -\lambda v(t), t \geq 0$
2. $-\Delta w(x) = \lambda w(x), x \in \Omega$

zu 1.: $v(t) = C_1 e^{i\sqrt{\lambda}t} + C_2 e^{-i\sqrt{\lambda}t}, t \geq 0$

zu 2.: Analog zu (8.1) sei w_n eine EF zum EW λ_k , dann ist

$$u(x, t) = \sum_{k=0}^{\infty} \left(c_k e^{i\sqrt{\lambda_k}t} w_k(x) + d_k e^{-i\sqrt{\lambda_k}t} w_k(x) \right), \quad x \in \Omega, t \geq 0$$

ein Kandidat zur Lösung von (8.2) zu den Anfangswerten

$$g(x) = \sum_{k=1}^{\infty} (c_k + d_k) w_k(x) \quad h(x) = \sum_{k=1}^{\infty} i\sqrt{\lambda_k} (c_k - d_k) w_k(x)$$

Wieder stellt sich die Frage, für welche Anfangswerte eine solche Darstellung gefunden werden kann, d.h. für welche Räume X bilden die Eigenfunktion von Δ mit Dirichlet-Randbedingungen eine Basis von X ? Die Antwort liefert eine Verallgemeinerung des Spektralsatzes auf Hilberträume und Operatoren.

8.4 Basis des Laplace Operators

Bestimme also eine „Basis“ aus EV des Δ von $L^2(\Omega)$, welche dann zu einer Lösungsdarstellung von $u_t - \Delta u = f$ bzw. $u_{tt} - \Delta u = f$ in Ω führt.

Hierzu: Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und (mit $a \in C(\bar{\Omega})$)

$$(P) \begin{cases} \Delta u + au = f & \text{in } \Omega \\ u = 0 & \text{auf } \partial\Omega \end{cases}$$

Die schwache Lösung von (P) ist $u \in H_0^1(\Omega)$ mit

$$- \int_{\Omega} \nabla u \nabla v + \int_{\Omega} a u v = \int_{\Omega} f v, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

Wie erhält man die schwache Lösung? Sei $a(u, v) := \int_{\Omega} \nabla u \nabla v - \int_{\Omega} a u v$ und $b(v) := - \int_{\Omega} f v$, dann gilt: a ist eine stetige Bilinearform auf $H_0^1(\Omega)$ und b eine stetige Linearform auf $H_0^1(\Omega)$. Ist a koerziv, d.h. $a(u, u) \geq c \|u\|_{H^1(\Omega)}^2$? Da Ω beschränkt, folgt mit der Poincaré’schen Ungleichung, dass dem so ist. Mit der Poincaré-Konstanten c_{Ω} gilt:

$$a(u, u) \geq \varepsilon \|u\|_{H^1(\Omega)}^2 + \left(\frac{1}{c_{\Omega}} - \sup_{x \in \bar{\Omega}} a - \varepsilon \left(1 - \frac{1}{c_{\Omega}^2} \right) \right) \|u\|_2^2$$

Das heißt, für $A := \sup_{x \in \bar{\Omega}} a(x)$ gilt:

Lemma Falls a koerziv ist, existiert eine eindeutig bestimmte schwache Lösung von (P).

Definition Betrachte $\frac{1}{c_{\Omega}^2} - A \leq 0$. Definiere nun

$$a_{\lambda}(u, v) := a(u, v) + \lambda \int_{\Omega} uv \text{ mit } \lambda \in \mathbb{R}$$

Mit dem Lemma folgt, dass a koerziv ist, falls

$$\frac{1}{c_{\Omega}^2} - A + \lambda > 0 \Leftrightarrow \lambda > A - \frac{1}{c_{\Omega}^2}$$

Fixiere $\lambda_0 > A - \frac{1}{c_{\Omega}^2}$, dann existiert genau ein $u^* \in H_0^1(\Omega)$ mit $a_{\lambda_0}(u^*, v) = (u|v)_{L^2}, v \in H_0^1(\Omega)$.

Die Abbildung $u \mapsto u^*$ induziert eine lineare Abbildung $R_{\lambda_0} : L^2(\Omega) \rightarrow H_0^1(\Omega)$ mit:

- $R_{\lambda_0} : L^2(\Omega) \rightarrow H_0^1(\Omega)$ ist „stetig“.
- $R_{\lambda_0} : L^2(\Omega) \rightarrow L^2(\Omega)$ „kompakt“, d.h. sie bildet die Einheitskugel in $L^2(\Omega)$ ab in relativ kompakte Mengen in $L^2(\Omega)$, deren Abschluss also kompakt ist.

Satz Für $\lambda \in \mathbb{R}$ ist $u \in H_0^1(\Omega)$ schwache Lösung von

$$\Delta u + au - \lambda u = f \Leftrightarrow \forall w \exists u : u + (\lambda - \lambda_0) R(\lambda_0) u = w$$

Das ist nun eine Operatorgleichung (statt eines EWP) der Form $(\mu - \text{Id})Tf = g$.